

Е. А. Халов

## К ВОПРОСУ О ВОЗМОЖНОСТИ ИСПОЛЬЗОВАНИЯ АЛГЕБРАИЧЕСКИХ МНОГОЧЛЕНОВ ПРИ ПОСТРОЕНИИ ФУНКЦИЙ ПРИНАДЛЕЖНОСТИ НЕЙРО-НЕЧЕТКИХ СИСТЕМ МОДЕЛИРОВАНИЯ И УПРАВЛЕНИЯ

*Излагается способ расширения класса кривых, пригодных для характеристики функций принадлежности нечетких и нейро-нечетких систем. Анализируется возможность использования алгебраических многочленов определенного вида для построения функций принадлежности. Рассматривается доказательство пригодности таких многочленов для построения функций, имеющих наименьшее отклонение от экспертных функций принадлежности.*

**Функция принадлежности, структурно-параметрическая модель, обобщенный многочлен, мономиальный базис, базисная функция, многочлен Бернштейна.**

### Введение

Общеизвестно, что функция принадлежности (ФП)  $X(x)$  является единственным средством описания нечетких подмножеств. При этом численное значение степени принадлежности, обозначаемое в виде  $X(x)$ , характеризует степень принадлежности элемента  $x$  некоторому нечеткому подмножеству  $X$ , являющемуся в выражении естественного языка некоторой характеристикой технологического процесса (ТП) — температурой металла, скоростью движения раската, давлением воды и т. д., — и позволяет адекватно отразить мнение экспертов в связи с неспособностью человека формулировать свою количественную оценку в виде одиночного (точного) числа [1].

В обзоре [2] хорошо представлена «эволюция» аналитических выражений ФП, имеющая одну примечательную особенность: первоначально системы нечеткого вывода использовали лишь линейные ФП ( $\gamma$ -,  $t$ -класса и линейные трапециевидальные), а затем, когда их возможности были исчерпаны, начались исследования и попытки применения нелинейных ФП — вначале со сравнительно простыми аналитическими выражениями (сигмоидальными и гауссовыми семействами функций), а в дальнейшем и сложных нелинейных зависимостей ( $z$ -,  $s$ -,  $\pi$ -образных и нелинейных трапециевидальных) в стремлении улучшить их характеристики (гладкость, количество управляющих параметров и др.).

В то же время изучение ФП на протяжении истории развития нейро-нечетких систем (по доступным публикациям) носит весьма пассивный характер: совершенствование процесса функционирования нейро-нечетких систем в большинстве случаев вообще не затрагивало этап фазификации или совершенствовало его весьма незначительно. В итоге ФП оставалась (и остается) малоисследованным компонентом, несмотря на важную роль этапа фазификации при функционировании нейро-нечетких систем.

Следует отметить, что в основополагающей работе Л. Заде [3], опубликованной в 1965 г., были введены два важнейших понятия:

- функции принадлежности;
- многозначных операторов, предназначенных для работы с ФП, определивших дальнейшее развитие теории нечетких множеств. Но, к сожалению, множество последовавших за этой работой публикаций было посвя-

щено лишь различным обобщениям операторов, предложенных Заде в [3], и только часть исследователей уделяли внимание изучению собственно функций принадлежности. В настоящее время по доступным публикациям в отечественных и зарубежных сборниках, специализированных журналах (Fuzzy Sets and Systems, Information Sciences, Information and Control, серии периодических журналов издательства IEEE, Springer и подобных им, вплоть до последних вышедших номеров) прослеживается аналогичная тенденция. В большинстве работ функции принадлежности как таковые вообще не упоминаются. И тем не менее нельзя забывать о факте происхождения понятия функции принадлежности [3, 4] и его исключительной важности в теории нечетких подмножеств, а также о том, что именно аппарат функций принадлежности позволяет характеризовать лингвистические термы в базе нечетких правил. В свою очередь, база нечетких правил может трактоваться как некоторое разбиение пространства влияющих факторов на области с размытыми (нечеткими) границами, в каждой из которых функция отклика принимает значение, заданное соответствующей функцией принадлежности, а отдельное правило в базе знаний представляет собой «информационный сгусток», отражающий одну из особенностей зависимости «входы-выходы». Как отмечал Л. Заде, такие «сгустки насыщенной информации» или «гранулы знаний» могут рассматриваться как аналог вербального кодирования или накопления опыта, которое происходит в человеческом мозге при обучении. С этой точки зрения недостаточное внимание, уделяемое функциям принадлежности, сравнимо, например, с игнорированием функции распределения вероятности в теории вероятностей. Наконец, процесс построения ФП на сегодняшний день не формализован, а в качестве аналитических выражений, характеризующих функции принадлежности, спонтанно используются лишь широко известные математические функции или функционалы [2].

В этой связи представляется целесообразной выработка принципиально иного подхода к построению ФП, не связанного с использованием одного (реже двух) фиксированных аналитических выражений в их описании. Следует также отметить, что настоящая работа является дальнейшим развитием такого подхода, прошедшего апробацию на V Всероссийской школе-семинаре молодых ученых «Управление большими системами» [8].

#### Постановка задачи

В качестве объекта исследования рассмотрим структурно-параметрическую модель функции принадлежности, максимально достоверно отражающую высказывания (предпочтения) человека-эксперта в процессе принятия им решений в контуре «человек — технологический процесс». С точки зрения автора данной статьи, ключевая особенность такого подхода к формулированию постановки задачи состоит в том, что к рассмотрению принимается **модель** функции принадлежности, которая будет являться приближением «настоящей» (эталонной) функции принадлежности, формируемой экспертом. Иногда такое приближение может оказаться достаточно точным.

С одной стороны, совершенно очевидно, что модель такой ФП осуществляет преобразование входного значения технологического параметра  $x$  в выходное значение  $X(x)$  при помощи некоторого оператора  $f$  (компоненты которого впоследствии подвергаются идентификации), выражаемое зависимостью вида

$$X(x) = f(x), \quad (1)$$

где  $x$  — входное вещественное значение технологического параметра;

$X(x)$  — выходное вещественное значение степени принадлежности, вычисленное по помощи модели ФП.

С другой стороны, реальные высказывания, формируемые экспертом с учетом накопленного положительного опыта работы с ТП (и, что важно, в результате неформализуемого мыслительного процесса и собственной интуиции), также подчиняются некоторой априори неизвестной зависимости, характеризуемой, в свою очередь, «одушевленным» оператором  $f^*$ :

$$X^*(x) = f^*(x), \quad (2)$$

где  $X^*(x)$  — вещественное значение степени принадлежности, формируемое человеком-экспертом.

Здесь под «одушевленным» оператором  $f^*$  будем понимать весьма сложное и слабоформализуемое правило, присущее исключительно человеку (эксперту, инженеру — т. е. лицу, принимающему решение), согласно которому *сигналы*, поступающие с датчиков ТП (относящиеся к конкретному технологическому параметру), преобразуемые при помощи измерительного оборудования в *данные* и воспринимаемые органами чувств оператора уже в форме осмысленной *информации*, в итоге трансформируются (экспертом) в неточные и приблизительные (нечеткие) значения степеней принадлежности. Важно отметить, что в рамках данной работы принимается допущение: *неточные и приблизительные значения степеней принадлежности*, формируемые экспертом в связи с его неспособностью сформулировать свою количественную оценку в виде одиночного числа [1], заменяются *точным значением степени принадлежности*. Такое допущение, а по сути — огрубление значений оценок, выдаваемых экспертом, на данном этапе исследований позволит избежать усложнений при вычислении значений степеней принадлежности, связанных с использованием интервальной арифметики (которая, тем не менее, представляется более адекватной для восприятия человеком).

Далее, кроме входной переменной  $x$ , результат вычисления по модели ФП определяется также выбором алгоритма  $\Psi_{X(x)}$  вычисления значений степеней принадлежности  $X(x)$ , компонентов структуры  $\mathbb{Q}$  модели и вектора управляющих параметров  $\mathbb{C}$ , составляющих оператор  $f$  модели функции принадлежности:

$$f = \langle \Psi_{X(x)}, \mathbb{Q}, \mathbb{C} \rangle. \quad (3)$$

Задачей настоящего исследования является построение доказательства существования такой функции принадлежности  $X(x)$ , для которой оператор  $f$  будет максимально точно соответствовать оператору  $f^*$ , характеризующему высказывания человека-эксперта. Иными словами, должно соблюдаться условие близости (в некотором смысле) рассматриваемых операторов:

$$f \approx f^*. \quad (4)$$

Количественной характеристикой степени близости операторов  $f$  и  $f^*$  может служить величина невязки  $\Delta$  между величиной степени принадлежно-

сти  $X^*(x)$ , формируемой экспертом, и выходной величиной  $X(x)$ , вычисленной при помощи модели функции принадлежности:

$$\Delta = X^*(x) - X(x) \quad (5)$$

при одинаковом значении величины технологического параметра  $x$ .

По результатам проведенных исследований можно сделать предварительный вывод о существовании искомой функции принадлежности  $X(x)$ , для которой выполняется условие (4). Забегая немного вперед, отметим, что предварительное построение и визуализация (при помощи MS Excel 2003) заданного графика функции принадлежности  $X^*(x)$  и подбор необходимого многочлена и его коэффициентов на интервале носителя  $X_0$  позволяет убедиться в верности выдвинутого предположения: «зазор» между графиками функций принадлежности  $X^*(x)$  и  $X(x)$  уменьшается. В дальнейшем, в целях упрощения, функцию принадлежности  $X^*(x)$  будем именовать экспертной.

Этот экспериментальный факт дает основание полагать, что последовательность многочленов определенного вида, характеризующих непрерывную экспертную функцию принадлежности  $X^*(x)$ , равномерно сходится к ней.

Расширяя классы допустимых кривых, пригодных для характеристики функции принадлежности  $X(x)$ , описание предлагается проводить в форме обобщенного многочлена, имеющего следующую структуру:

$$\Phi^n(x) = a_0\phi_0(x) + a_1\phi_1(x) + \dots + a_i\phi_i(x) + \dots + a_{n-1}\phi_{n-1}(x) + a_n\phi_n(x), \quad (6)$$

где  $\Phi^n(x)$  — обобщенный многочлен степени (порядка)  $n$ ;

$\phi_i(x)$  — базисная функция,  $i = \overline{1, n}$ .

Заметим, что для описания также возможно использовать и некоторые нелинейные комбинации функций, отличные от (6).

Если в качестве базисных функций использовать степенные функции вида  $\phi_i(x) = x^i$ , то возникает задача приближения алгебраическими многочленами (полиномами)  $n$ -й степени [9]. При этом наиболее часто применяется стандартная степенная форма представления таких многочленов, именуемая мономиальным базисом:

$$\Phi^n(x) = a_0 + a_1x + \dots + a_ix^i + \dots + a_{n-1}x^{n-1} + a_nx^n = \sum_{i=0}^n a_ix^i, \quad (7)$$

где  $a_i$  — фиксированный коэффициент многочлена,  $i = \overline{0, n}$ ,  $a_i \in \mathbf{R}$ ;

$a_n$  — старший коэффициент,  $a_n \neq 0$ .

Применение таких многочленов в большинстве случаев приводит к нежелательным осцилляциям значений  $\Phi^n(x)$ . Причина подобного поведения интерполяционного многочлена заключается в том, что он по сути представляет собой сумму степенных функций. Эти функции обладают особым свойством — их значения на всем интервале  $X_0$  определяются значением на произвольном малом отрезке этого интервала. При подборе коэффициентов  $a_i$ ,  $i = \overline{0, n}$ , многочлена  $\Phi^n(x)$  таким образом, чтобы сумма составляющих его функций  $a_ix^i$

принимала в нескольких точках искомые значения, становится невозможным контролировать значения отдельных членов в остальных точках  $i = \overline{0, n}$ . Поскольку значение каждого слагаемого может быть достаточно велико, то возможны значительные отклонения значений принадлежности  $X(x)$ , выходящие за пределы интервала значений степени принадлежности  $[0, 1]$ . Также следует отметить, что многочлены степеней  $n > 5$  редко применяются при построении численных алгоритмов. К тому же выражение (7) содержит значительное количество коэффициентов  $a_i, i = \overline{0, n}$ , физический и геометрический смысл которых подчас трудно осмыслить, следовательно, для конструирования сколько-нибудь сложных ФП с хорошей управляемостью они не пригодны.

С точки зрения простоты и вычислительной эффективности целесообразно использовать многочлены невысоких степеней ( $n = 2, n = 3$ ). Как уже было сказано выше, привлекая в качестве  $\Phi^n(x)$  многочлены больших степеней, можно генерировать весьма сложные зависимости, а следовательно, и весьма сложные функции принадлежности. Но, как уже было отмечено выше, такие многочлены содержат значительное количество коэффициентов, имеющих малопонятный смысл, и, что наиболее важно, возникают сопутствующие им нежелательные осцилляции значений степени принадлежности, построенной на их основе. Следовательно, необходимо отыскать такой способ построения модели функции принадлежности  $X(x)$ , который позволит это сделать с *наименьшим уклоном* от заданной эталонной (экспертной) функции принадлежности  $X^*(x)$ .

В последнее время во многих инженерных дисциплинах растет интерес к специфическим, но менее осциллирующим аналитическим функциям для решения широкого круга практических задач. Расширяя таким образом допустимые классы кривых, пригодных для характеристики ФП, сосредоточим внимание на особом классе многочленов, именуемых *многочленами Бернштейна*, которые представляют собой алгебраические многочлены в виде линейной комбинации базисных многочленов Бернштейна. Математические аспекты использования таких многочленов в математических исследованиях были описаны С. Н. Бернштейном еще в 1912 г. в конструктивном доказательстве аппроксимационной теоремы Вейерштрасса [7]. Кроме того, они достаточно подробно представлены в других источниках [9–12]. Теперь перейдем к более подробному рассмотрению многочленов Бернштейна.

На интервале  $[0, 1]$  рассмотрим фиксированный набор из  $(n + 1)$  точек, именуемых *узловыми*. Значение координаты каждой такой точки  $x_k$  будет определяться в соответствии со следующим соотношением:  $x_k = k/n, k = \overline{0, n}$ .

Согласно С. Н. Бернштейну [7, 12], многочлен ( $n$ -й степени) в операторе  $f$  модели функции принадлежности  $X(x)$ , описывающей на этом интервале экспертную функцию принадлежности  $X^*(x)$ , будет описываться скалярным выражением структуры

$$\Phi^n(x) = \sum_{k=0}^n X^*\left(\frac{k}{n}\right) C_n^k x^k (1-x)^{n-k}.$$

где  $C_n^k x^k (1-x)^{n-k}$  — базисный многочлен (базис) Бернштейна,  $k = \overline{0, n}$ .

Для многочленов Бернштейна в [6] получены некоторые полезные соотношения, которые будут необходимы при изложении доказательства:

$$\sum_{k=0}^n C_n^k x^k (1-x)^{n-k} = 1; \quad \sum_{k=0}^n k C_n^k x^k (1-x)^{n-k} = nx; \quad (8)$$

$$\sum_{k=0}^n (k-nx)^2 C_n^k x^k (1-x)^{n-k} = nx(1-x) \leq \frac{n}{4}.$$

Таким образом, при  $X(x) = \Phi^n(x)$  нам предстоит доказать, что для заданного отклонения  $\varepsilon > 0$  существует такое  $n$ , что

$$|X^*(x) - X(x)| < \varepsilon, \quad \forall x \in [0, 1]. \quad (9)$$

Теперь перейдем к изложению доказательства неравенства (9).

**Доказательство существования искомой ФП** изложим, следуя С. Н. Бернштейну [6] и опираясь на теорему Вейерштрасса о приближении [5]. Согласно данной теореме можно утверждать, что любая непрерывная на интервале носителя  $X_0$  функция принадлежности  $X^*(x)$  описывается равномерно сходящейся на этом интервале последовательностью многочленов. Обратное утверждение также верно, поэтому теорема Вейерштрасса устанавливает характеристическое свойство функции принадлежности как непрерывной функции. Это подтверждает представление о функции принадлежности  $X^*(x)$ , формируемой экспертом, как о некотором аналитическом выражении и дает основание полагать, что функция принадлежности  $X^*(x)$ , будучи непрерывной, близка к классу многочленов. Также данное обстоятельство оправдывает интуитивное предположение о близости операторов  $f$  и  $f^*$  в выражении (4), а следовательно, окончательно обосновывает целесообразность использования многочленов в структуре оператора  $f$  при построении модели ФП.

Для удобства изложения доказательства, вместо произвольного (обычно положительного) интервала вещественной оси, заключающего в себе носитель  $X_0$  функции принадлежности, используем единичный интервал  $[0, 1]$ . В дальнейшем при помощи соответствующей операции масштабирования (нормировки) можно будет осуществить обратный переход от единичного интервала к произвольному интервалу носителя  $X_0$ .

Пусть на указанном интервале каким-либо способом определена экспертная функция принадлежности  $X^*(x)$ . Обозначим как  $X_{\max}^*(x)$  наибольшее значение степени принадлежности экспертной функции принадлежности  $X^*(x)$  на указанном единичном интервале  $[0, 1]$  носителя  $X_0$ .

Согласно условию равномерной непрерывности, сформулированному в теореме Кантора, если функция  $X(x)$  непрерывна на отрезке  $[a, b]$ , то для любого  $\varepsilon > 0$  существует  $\delta > 0$  со свойством

$$|x - x'| < \delta \quad (x, x' \in X_0) \Rightarrow |X(x) - X(x')| < \varepsilon. \quad (10)$$

Подберем  $\delta > 0$  так, чтобы условие непрерывности (10) теперь выполнялось при значении  $\varepsilon/2$  вместо  $\varepsilon$ , а также выберем произвольное значение  $n$ , удовлетворяющее условию  $n > \frac{X_{\max}^*(x)}{\varepsilon\delta^2}$ . Тогда, согласно первому из неравенств в (8), после подстановки получим выражение следующего вида:

$$X(x) - X^*(x) = \sum_{k=0}^n \left[ X^*\left(\frac{k}{n}\right) - X^*(x) \right] C_n^k x^k (1-x)^{n-k}.$$

Теперь зафиксируем переменную  $x$ . При этом предыдущее выражение преобразуется в неравенство вида

$$|X(x) - X^*(x)| \leq \sum_{k=0}^n \left[ X^*\left(\frac{k}{n}\right) - X^*(x) \right] C_n^k x^k (1-x)^{n-k} + S_1 + S_2,$$

где  $S_1$  — результат суммирования по тем узловым точкам  $k$ , для которых выполняется условие  $\left| \frac{k}{n} - x \right| < \delta$ ;

$S_2$  — результат суммирования по остальным точкам  $k$ , для которых  $\left| \frac{k}{n} - x \right| \geq \delta$ , что также эквивалентно неравенству  $1 \leq \frac{(k-nx)^2}{(n\delta)^2}$ .

Из выбора  $\delta$  и условия непрерывности (10) получаем, что  $S_1 < \frac{\varepsilon}{2}$ . Далее

$$1 \leq \frac{(k-nx)^2}{(n\delta)^2} \Rightarrow S_2 \leq \frac{2X_{\max}^*(x)}{(n\delta)^2} \sum_{k=0}^n (k-nx)^2 C_n^k x^k (1-x)^{n-k}. \quad (11)$$

Исходя из соотношений (8), (11) и выбора степени  $n$ , получаем, что  $S_2 < \frac{\varepsilon}{2}$ . Следовательно, неравенство (9) доказано.

Таким образом, можно считать обоснованным предположение о возможности использования многочленов  $\Phi^n(x)$ , в обобщенном виде выраженных в (6), в структуре оператора  $f$ , составляющего модель функции принадлежности из выражения (3). В частности, одними из представителей данного класса многочленов являются многочлены Бернштейна, обладающие несомненными положительными свойствами, проявление которых можно удачно сочетать с некоторыми требованиями, накладываемыми на функции принадлежности [13].

### Заключение

Представленный материал подтверждает, что выбор многочленов Бернштейна для целей построения функций принадлежности неслучаен и вполне обоснован. Так, основными положительными особенностями этих многочленов являются их вычислительная устойчивость [10] и неотрицательность на всем протяжении носителя  $X_0$ . Как показали проведенные вычислительные эксперименты, оставшиеся за рамками настоящей статьи, использование многочленов Бернштейна позволяет формировать функции принадлежности, обладающие широкими интерактивными возможностями настройки параметров своего положения и формы.

Есть основания полагать, что подход к построению функций принадлежности, предложенный автором в [8] и получивший теоретическое обоснование в настоящей работе, будет развиваться и далее и окажется перспективным и востребованным при построении нейро-нечетких систем моделирования и управления технологическими процессами.

## ЛИТЕРАТУРА

1. Орловский С. А. Проблемы принятия решений при нечеткой исходной информации. — М.: Наука, 1981. — 203 с. — (Сер. Оптимизация и исследование операций).
2. Халов Е. А. Одномерные многопараметрические функции принадлежности в задачах нечеткого моделирования и управления // Мехатроника, автоматизация, управление: Приложение. — 2007. — № 4. — С. 2–11.
3. Zadeh L. A. Fuzzy Sets // Information and Control. — 1965. — Vol. 8, Issue 3. — P. 338–353.
4. Заде Л. А. Понятие лингвистической переменной и его применение к принятию приближенных решений: Пер. с англ. — М.: Мир, 1976. — 165 с.
5. Корн Г., Корн Т. Справочник по математике для научных работников и инженеров. — М.: Наука, 1974. — С. 131.
6. Натансон И. П. Теория функций вещественной переменной. — М.: Наука, 1974. — 480 с.
7. Бернштейн С. Н. Собр. соч.: В 3 т. Т. 1: Конструктивная теория функций. — М.: Изд-во АН СССР, 1954. — 581 с.
8. Халов Е. А., Гвозденко Н. П. О расширении класса допустимых кривых для построения функций принадлежности // Управление большими системами: Сб. тр. V Всерос. школы-семинара молодых ученых. — Т. 1. — Липецк: ЛГТУ, 2008. — С. 92–99.
9. Волков Е. А. Численные методы: Учеб. пособие для вузов — 2-е изд., испр. — М.: Наука, 1987. — 248 с.
10. Farouki R. T., Goodman T. N. T. On the Optimal Stability of the Bernstein Basis // Mathematics of Computation. — 1996. — Vol. 65, No. 216. — P. 1553–1566.
11. Farouki R. T., Rajan V. T. Algorithms for Polynomials in Bernstein Form // Computer Aided Geometric Design. — 1988. — Vol. 5, Issue 1. — P. 1–26.
12. Виденский В. С. Многочлены Бернштейна — Л.: ЛГПИ, 1990. — 64 с.
13. Халов Е. А. Виды и свойства одномерных функций принадлежности нейро-нечетких систем моделирования и управления // Вестн. ЛГТУ — ЛЭГИ. — 2008. — № 1. — С. 32–43.

Ye. A. Khalov

### ON OPPORTUNITY TO USE ALGEBRAIC POLYNOMIALS UNDER PLOTTING APPURTENANCE FUNCTIONS OF NEURO-ILLEGIBLE MODELING AND CONTROL SYSTEMS

*The work describes a method of increasing a set of curves suitable to characterize appurtenance functions with illegible and neuro-illegible systems, investigating an opportunity to use algebraic polynomials of certain type for plotting appurtenance functions. The article considers a proof of suitability of such polynomials for plotting functions with minimum deviation from expert appurtenance functions.*

**Appurtenance function, structural and parameter model, integrated polynomial, monomial basis, basic function, Bernstein polynomial.**